

## **HLK-DIO16**

# 16路数字量输入输出控制器

# 使用手册

Modbus协议说明

版本: V1.1 修改日期: 2018-10-25

版权所有@深圳市海凌科电子有限公司



## 目 录

| 1 | 简介                                    | 3 |
|---|---------------------------------------|---|
|   | · · · · · · · · · · · · · · · · · · · |   |
|   | 2.1 <b>0x03</b> :读保存寄存器值              |   |
|   | 2.2 <b>0x10</b> :写多个寄存器值              |   |
| 3 |                                       |   |
| 4 | 使用范例                                  |   |
|   | 4.1同时读取16路数字量输入状态                     | 6 |
|   | 4.2同时设置16路继电器循环翻转                     | 7 |
| 5 | 修订记录                                  |   |
|   | 技术支持和联络方式                             |   |



## 1 简介

本产品支持标准的Modbus RTU协议,控制器作为slave可支持master对输出的实时控制、读输入输出当前值与版本号、读写设备部分参数等功能,支持的功能码有0x03与0x10。

## 2 功能码

## 2.1 0x03: 读保存寄存器值

mater读取设备的设备时间、点动时间、延时时间、循环时间、输入输出状态、版本号.

#### 主站报文:

| 设备地址    | 1 字节 , 内容为 0-0xff         |
|---------|---------------------------|
| 功能码     | 1 字节 , 内容为0x3             |
| 起始寄存器地址 | 2 字节 , 高字节在前 ( 0x0-0x35 ) |
| 寄存器个数   | 2 字节 , 高字节在前 ( 1-0x10 )   |

#### 从站应答报文:

| 设备地址 | 1 字节 , 内容为 0-0xff      |
|------|------------------------|
| 功能码  | 1 字节 , 内容为 0x3         |
| 数字长度 | 1 字节 , 内容为寄存器个数×2      |
| 数据   | 寄存器个数×2字节,每个数据高字节在前不同寄 |
|      | 存器对应的不同功能,详见5.2寄存器列表   |



## 2.2 **0x10**: 写多个寄存器值

#### mater设置设备的输出动作、设备时间、点动时间、延时时间、循环时间.

#### 主站报文:

| 设备地址    | 1 字节 , 内容为 0-0xff                |
|---------|----------------------------------|
| 功能码     | 1 字节 , 内容为 0x06                  |
| 寄存器起始地址 | 2 字节 , 高字节在前 ( 0x0-0x35 )        |
| 寄存器数量   | 2字节,高字节在前(0x2-0x10)              |
| 数据长度    | 1 字节0x2-0x20)                    |
| 数据      | 具体数据,不同寄存器对应的不同功能,详见5.2<br>寄存器列表 |

#### 从站应答报文:

| 设备地址    | 1 字节 , 内容为 0-0xff |
|---------|-------------------|
| 功能码     | 1 字节 , 内容为0x06    |
| 寄存器起始地址 | 2 字节,高字节在前        |
| 寄存器数量   | 2 字节, 高字节在前       |



## 3 寄存器列表

|             |           | H/ J/PC   |                   |   |  |                                  |
|-------------|-----------|-----------|-------------------|---|--|----------------------------------|
| 功能          | 寄存器<br>地址 | 寄存器<br>数量 | 寄存器功能             | 寄存器说明                                       | 寄存器定义  | 备注                               |
| 输出控制命令      | 0x00      | 2         | 输出动作              | 低字节有效,高<br>字节保留                             | 0x00 美 , 0x01 开 ,<br>0x02 翻转 , 0x03 点动 ;<br>执行方式 ( 可选项 ) : | 让设备执行什么动作, 是否延时执行<br>或循环执行<br>只写 |
|             |           |           | 输出通道选择            | 高字节/低字节                                     | bit0~bit15 依次对应继电器 1~16 是否选中<br>0:未选中 , 1:选中               | 控制哪些输出<br>只写                     |
|             |           |           | 年                 | 高字节   | 0~255,0代表 2018年  | 可读可写                             |
|             |           |           | 月                 | 低字节   | 1~12   | 可读可写                             |
| 设备时间        | 0,02      | x02 3     | 日                 | 高字节   | 1~31   | 可读可写                             |
| 以田町町        | 0x02      |           | 时                 | 低字节   | 00 ~ 23  | 可读可写                             |
|             |           |           | 分                 | 高字节   | 00 ~ 59  | 可读可写                             |
|             |           |           | 秒                 | 低字节   | 00 ~ 59  | 可读可写                             |
| 点动时间 0x05   |           | 16        | 点动时间              | 高字节/仳字节                                     | 每通道 一个寄存器(2个字节),依次对应输出<br>通道 1~16 的点动时间,单位 10ms            | 可读可写                             |
| 延时时间        | 0x15      | 16        | 延时执行时间            | 高字节/件字节                                     | 每通道一个寄存器(2个字节),依次对应输出通<br>道 1~16 的延时时间,单位 10ms             | 可读可写                             |
| 输出继电器<br>状态 | 0x25      | 1         | 输出继电器状态<br>标志     | 高字节/低字节                                     | bit0~bit15 依次对应输出继电器 1~16 的状态,0:断开,1:闭合                    | 只读                               |
| 数字量输入 状态    | 0x26      | 1         | 数字量输入状态<br>标志     | <b>                                    </b> | bit0~bit15 依次对应数字量输入 1~16 的状态 ,0:通或低电平,1:断或高电平             | 只读                               |
| 循环时间        | 0x27      | 16        | 循环执行时的循<br>环周期    | 高字节/仳字节                                     | 每通道一个寄存器(2个字节),依次对应输出通<br>道 1~16 的循环时间,单位 10ms             | 可读可写                             |
| 软件版本        | 0x37      | 2         | 软件版本 <del>号</del> | 高字节/低字节                                     | 8 位 BCD 码  | 只读                               |



## 4 使用范例

## 4.1 同时读取16路数字量输入状态

以同时采集16路数字量输入状态、设备地址为0x01为例进行说明,命令如下:

#### 0x01030026000165c1

#### 命令解析:

| 01          | 03                       | 0026             | 0001      | 65c1   |
|-------------|--------------------------|------------------|-----------|--------|
| 设备地址        | 功能码                      | 寄存器起始地址          | 寄存器个数     | 校验码    |
| 1 🖘 🖰 001   |                          | 2 个字节,要开始读取的寄存器地 | 2 字节 ,需要读 | CRC校验码 |
| 1 字节 , 0X01 | 5, 0x01   1 字节, 03, 读寄存器 | 址(查寄存器列表可得)      | 取的寄存器个数   |        |
|             |                          | 址(查寄存器列表可得)<br>  | 取的寄存器个数   |        |

#### 说明:

(1) 设备地址:串口链路或其他总线上远程终端标识;

(2) 功能码:读DI的值,使用0x03功能码;

(3) 寄存器起始地址:读取多个寄存器时的第一个寄存器的地址;

(4) 寄存器个数:需要一次读取的寄存器个数;

假设设备的输入通道DIO-DI1输入高,其他通道输入为低,设备返回的命令为:

#### 0x0103020003b844

| 01          | 03          | 02   | 0003                                       | a40b   |
|-------------|-------------|------|--|--------|
| 设备地址        | 功能码         | 数据长度 | 数据   | 校验码    |
| 1 字节 , 0x01 | 1字节,03,读寄存器 |      | DIO-DI1输入<br>高,其他通道输<br>入为低,则数据<br>为0x0003 | CRC校验码 |



## 4.2 同时设置16路继电器循环翻转

以同时设置1~8路继电器循环翻转、设备地址为0x01为例进行说明,命令如下:

#### 0x01100000000204008200FF13c7

命令解析:

| 01           | 10                | 0000                  | 0002                  | 04       | 008200FF  | 13c7   |
|--------------|-------------------|-----------------------|-----------------------|----------|---|--------|
| 设备地址         | 功能码               | 寄存器起始地址               | 寄存器个数                 | 数据长度     | 数据  | 校验码    |
|              |                   | 2 个字节                 |                       |          | 具体寄存器地址对应的寄   |        |
| 1 字节<br>0x01 | 1 字节<br>0x10 写寄存器 | 要开始读取的寄存器地址(查寄存器列表可得) | 2字节<br>需要读取的寄<br>存器个数 | 要读取的数据长度 | 存器值,0x0082为寄存器<br>地址0x00的寄存器值,<br>0x00FF为寄存器地址0x01<br>的寄存器值 | CRC校验码 |

#### 说明:

(1) 设备地址:串口链路或其他总线上远程终端标识;

(2) 功能码:读DI的值,使用0x10功能码;

(3) 寄存器起始地址:读取多个寄存器时的第一个寄存器的地址;

(4) 寄存器个数:需要一次读取的寄存器个数;

(5) 数据的长度:要读取的数据的长度;

(6) 数据:要读取的具体数据,具体定义见寄存器列表;

设备正常响应且循环时间设置有效,则继电器1-8路按照循环时间同时循环翻转,设备返回的命令为:

#### 0x0110000000241c8

| 01           | 10                | 0000       | 0002               | 41c8   |
|--------------|-------------------|------------|--------------------|--------|
| 设备地址         | 功能码               | 寄存器起始地址    | 寄存器个数              | 校验码    |
| 1 字节<br>0x01 | 1 字节<br>0x10.写寄存器 | 要开始读取的寄存器地 | 2 字节<br>需要读取的寄存器个数 | CRC校验码 |

## 5 修订记录

| 日期         | 版本  | 修改内容               |
|------------|-----|--------------------|
| 2018-9-29  | 1.0 | 初始版本               |
| 2018-10-25 | 1.1 | 添加输出动作执行选项,完善说明和图示 |
|            |     |                    |

## 6 技术支持和联络方式



## 深圳市海凌科电子有限公司

地址: 深圳龙华民治留仙大道24号彩悦大厦西大门三楼

电话: 0755-23152658/83575155;

网址: www.hlktech.com

